

1º De acordo com a matriz $[T]_\alpha$, temos que $mT =$

$$\vec{u}_1 = \vec{v}_1 + 4\vec{v}_2 \text{ e } \vec{u}_2 = -2\vec{v}_2. \text{ Daí:}$$

$$\vec{v}_2 = -\frac{1}{2}\vec{u}_2 \quad \text{e}$$

$$\vec{v}_1 = \vec{u}_1 - 4\vec{v}_2 \quad \therefore \quad \vec{v}_1 = \vec{u}_1 + 2\vec{u}_2.$$

Como $\vec{u}_1 = (1, 1)$ e $\vec{u}_2 = (-2, 2)$, segue que

$$\vec{v}_1 = (-3, 5) \quad \text{e} \quad \vec{v}_2 = (1, -1).$$

$$\text{Assim, } \alpha = \{(-3, 5), (1, -1)\}.$$

Por outro lado, $\vec{u} = \vec{v}_1 + \alpha\vec{v}_2$, i.e., $\vec{u} = (-1, 3)$.

-11-

2º Como $(x, y) = \frac{x+y}{2}(1, 1) + \frac{x-y}{2}(1, -1)$, então

$$T(x, y) = \frac{x+y}{2}T(1, 1) + \frac{x-y}{2}T(1, -1). \text{ Ou seja:}$$

$$T(x, y) = \frac{x+y}{2}(t^2 - 1) + \frac{x-y}{2}(t^3 + 1), \text{ ou ainda}$$

$$T(x, y) = -y + \frac{x+y}{2}t^2 + \frac{x-y}{2}t^3$$

-11-

3º (a) $(x, y) \in \text{Ker } T \Leftrightarrow T(x, y) = (0, 0, 0) \Leftrightarrow (2y, x-y, x) = (0, 0, 0)$
 $\Leftrightarrow (x, y) = (0, 0)$

$$\text{Ker}(T) = \{(0, 0)\} \text{ e } \dim(\text{Ker } T) = 0.$$

$$\begin{aligned}
 (b) \text{ Im } T &= \{ (xy, x-y, x) / x, y \in \mathbb{R}^2 \} \\
 &= \{ (0, x, x) + (xy, -y, 0) / x, y \in \mathbb{R} \} \\
 &= \{ x(0, 1, 1) + y(x, -1, 0) / x, y \in \mathbb{R} \} \\
 &= \{ (0, 1, 1), (x, -1, 0) \}
 \end{aligned}$$

Como os vetores $(0, 1, 1)$ e $(x, -1, 0)$ não são L.I. e geram a imagem de T , segue que $\{(0, 1, 1), (x, -1, 0)\}$ é uma base para a imagem de T . Portanto, $\dim(\text{Im } T) = 2$.

(c) A aplicação T é injetiva, pois $\text{Ker}(T) = \{(0, 0)\}$, mas não é sobrejetiva, já que $\text{Im}(T) \neq \mathbb{R}^3$. Portanto, T não é uma aplicação bijetiva.

- II -

4º (a) Seja α a base canônica de \mathbb{R}^2 . Então

$$[T]_{\alpha}^{\alpha} = \begin{pmatrix} -3 & 4 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = A.$$

O polinômio característico de T é

$$P(\lambda) = \det(A - \lambda I).$$

Verifica:

$$P(\lambda) = \begin{vmatrix} -3-\lambda & 4 \\ -1 & 2-\lambda \end{vmatrix} = \lambda^2 + \lambda - 2 = (\lambda-1)(\lambda+2).$$

(b) Os autovalores de T são as raízes do polinômio característico,

ou seja, 1 e -2 .

Autovetores • $\lambda_1 = 1 \Rightarrow (A - \lambda I) v = 0$

ou

$$\begin{pmatrix} -4 & 4 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow x=y$$

Logo, os autovetores associados ao autovetor $\lambda_1=1$ são da forma (x, x) , $x \neq 0$.

• $\lambda_2 = -2 \Rightarrow (A - \lambda_2 I) v = 0$ ou

$$\begin{pmatrix} -1 & 4 \\ -1 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow x=4y$$

Assim, os autovetores associados ao autovetor $\lambda_2 = -2$ são da forma $(4y, y)$, com $y \neq 0$.

~~(c) e (d)~~ O operador T é diagonalizável pois o conjunto $\{(1,1), (4,1)\}$ é uma base de autovetores de T para \mathbb{R}^2 .

Além disso, a matriz de T em relação a essa base é

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix}$$