



FUNDAÇÃO UNIVERSIDADE FEDERAL DO VALE DO SÃO FRANCISCO

Colegiado Acadêmico de Engenharia Elétrica

Av. Antônio Carlos Magalhães, 510, Bairro Country Club, Juazeiro - BA – CEP 48.902-300.

Caixa Postal 309, Tel./Fax: (74)3614-1935, www.univasf.edu.br

PROGRAMA DA DISCIPLINA

Professor: Eduard Montgomery Meira Costa	Disciplina: Laboratório de Controle II	Carga Horária: 30 hs	Turma: E7	Pág. 1 de 1
Data: 02/08/2010	Turma: E7	Créditos Total: 1	Crédito Prático: 1	Crédito Teórico: 0
Coordenação: Adeon Cecílio Pinto				

PROFESSOR TITULAÇÃO:	Doutor
EMENTA: Aprender e aplicar a teoria de controle digital aos sistemas amostrados. Utilização de MATLAB para análise e projeto de controle de um sistema prático.	
OBJETIVO GERAL: Permitir que o estudante aprenda a aplicar o MATLAB na resolução, análise e projeto de sistemas de controle, e fundamentar de forma prática suas bases teóricas.	
OBJETIVOS ESPECÍFICOS: Aprender a utilizar o MATLAB para aplicações de análise e projeto de sistemas de controle digital; conhecer as metodologias de projeto e fundamentações do controle digital; aplicar o controle digital fisicamente a um sistema.	
CONTEÚDO PROGRAMÁTICO: Introdução ao Laboratório. Experimentos, avaliações. <ol style="list-style-type: none">1. Análise de sistemas amostrados e definição de estratégia de controle.2. Simulação e definição do processo de controle de sistemas amostrados.3. Projeto de controle.	
METODOLOGIA: Aula expositiva/prática.	
RECURSOS MATERIAIS UTILIZADOS: Pincel e quadro branco microcomputador e equipamentos de laboratório.	
AVALIAÇÃO: A avaliação deverá ser composta de dois trabalhos de projeto de controle. A média final (MF) será obtida por $MF = \sum NE_i / 2$, onde NE_i , $i = 1, 2$ são as notas dos trabalhos do projeto de controle.	
BIBLIOGRAFIA BÁSICA: HEMERLY, E. M. – Controle por Computador de Sistemas Dinâmicos – 2ª. Ed., Edgard Blucher, 2002. SALES, R. M./ CASTRUCCI, P. L. – Controle Digital – Edgard Blucher, 1998. HAYKIN, S., VEEN, B.V., Sinais e Sistemas, Bookman, 2007	
BIBLIOGRAFIA COMPLEMENTAR: OGATA, K. Discrete Time Control Systems, Prentice Hall.	
Assinatura:	Matrícula SIAPE: 1669174